TECHNISCHE DATEN

Beschreibung		Modell					
		B025DE0	B025EL0	B029DE0	B029EL0		
Maximal empfohlene Fläche, die gemäht werden kann							
Arbeitskapazität (-20%(*))	m2 (sq ')	1400 (15069')	1800 (19375')	2500 (26909')	3500 (37673')		
Eigenschaften							
Abmessungen (G x H x T)	mm	534x263x386					
Gewicht des Roboters einschl. Batterie	kg	11			13		
Schnitthöhe(min.max.)	mm (")	25-60 (0,98-2,36")					
Durchmesser Klinge	mm (")	250 (9,84 ")		290 (1) (11.42")		
Motoren		ohne Bürsten					
Geschwindigkeit Schneidklinge	RPM	3000		28	2800		
Fahrgeschwindigkeit	Meter / Minute	30 (98')					
		45% zulässig, je installierter	e nach Zustand den Zubehör.	er Grasdecke und	asdecke und dem		
Maximal bewältigtes und empfohlenes Gefälle (*)	%	Maximal bewältigtes und empfohlenes Gefälle 35 % Unte regulären Rasenbedingungen. 20% in der Nähe des äußeren Rands oder des Begrenzungskabels.			% Unter		
Umgebungstemperatur bei Betrieb	Max °C	ROBOTER: -10°(14 F.) (Min) +50° (122 F.) (Max) LADESTATION: -10°(14 F.) (Min) +45° (113 F.) (Max) BATTERIELADEGERÄT: -10°(14 F.) (Min) +40° (104 F.) (Max)					
Gemessener Schallleistungspegel	dB(A)	60 63			3		
Schutzgrad gegen Wasser	IP	ROBOTER: IPx5 LADESTATION: IPx4 BATTERIELADEGERÄT: IPx4					
Elektrische Eigenschaften							
		Eingang: 100- 50/60Hz;	940230 -240 V~; 1.8A; Klasse 1 4V ; ===; 2.3A	Mean Well ELG-150- 30ZCTE	Mean Well ELG-240- 30ZCTE		
Netzgerät (für Lithiumbatterie)		Mean Well OV Eingang: 100-24 Hz; Kl	ver Code - VA-60E-30ZCT 0 V~; 1.2A; 50/60 asse 2 .4V === ; 2.0A	Eingang: 100-240 V~; 2A; 50/60 Hz; Klasse 1 Ausgang: 29.4V === ; 5.0A	Eingang: 100 - 240 V~; 2.2 A; 50/60 Hz; Klasse 1 Ausgang: 29.4 V === ; 8.0 A		
Netz- und Batterieladegeräte		·		•			
Aufladbare Lithium-Ionen-Batterie (Nennspannung)					25.9V - 10.0 Ah		
Typ der Ladestation		über Kontakt					
Durchschnittliche Dauer des Ladevorgangs	hh:mm	1:30					
Durchschnittlicher Arbeitsdauer nach einem kompletten Ladezyklus (*)	hh:mm	03:00 06:00			06:00		

^(*) Je nach den Bedingungen des Grases, des Grasmantels und der Komplexität des zu mähenden Bereichs.

Frequenzen								
Sender zum Lenken des Roboters		Arbeitsfrequenzband (Hz) 500 - 60000 Maximale Leistung auf Funkfrequenz (dBm) < 10						
Bluetooth		Arbeitsfrequenzband (MHz) 2402 - 2480 Maximale Leistung auf Funkfrequenz (dBm) < 14						
GSM		Arbeitsfrequenzband (MHz) 850/900/1800/1900 Maximale Leistung auf Funkfrequenz (dBm) < 33						
Mitgelieferte Teile / zubehörteile / funktionen								
Bearbeitungszonen einschließlich Hauptfläche		4	8	8	8			
Regensensor		serienmäßig						
ÖKO-Modus Selbstprogrammierung (patentiert)		serienmäßig						
Modul Connect (GPS, GPRS)		optional	serienmäßig	optional	serienmäßig			
Rückkehr in die Ladestation		"V-Meter" - "Schleife folgen"	"V-Meter" - "Schleife folgen" GPS Assisted	"V-Meter" - "Schleife folgen"	"V-Meter" - "Schleife folgen" GPS Assisted			
Maximale Länge Begrenzungskabel (ungefähr, berechnet auf der Basis eines regelmäßigen Umrisses)	m (')	1000 (3280 ')						

(*) Je nach den Bedingungen des Grases, des Grasmantels und der Komplexität des zu mähenden Bereichs.

ALLGEMEINE BESCHREIBUNG DES GERÄTES

Bei dem Gerät handelt es sich um einen Roboter, der geplant und gebaut wurde, um das Gras in Gärten und Wiesen von Wohngebäuden zu jeder Tages- und Nachtzeit automatisch zu mähen. Er ist klein, kompakt, leise und leicht zu transportieren.

Je nach Beschaffenheit der zu mähenden Flächen kann der Roboter so programmiert werden, dass er in mehreren Bereichen arbeitet: einer Hauptfläche und mehreren Nebenflächen (je nach Modell).

In der Betriebsphase mäht der Roboter den vom Begrenzungskabel abgegrenzten Bereich.

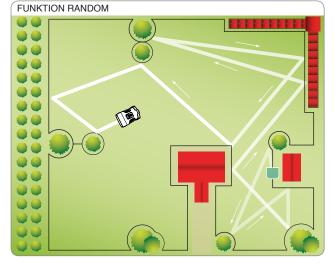
Wenn der Roboter auf das Begrenzungskabel oder auf ein Hindernis trifft, wechselt er nach dem Zufallsprinzip seinen Weg und fährt in die neue Richtung los. Der Roboter überschreitet den Umzäunungsdraht nicht weiter als bis zur Hälfte seiner Länge.

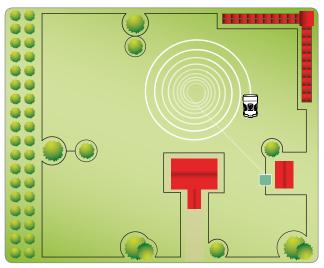
Aufgrund des Funktionsprinzips Random mäht der Roboter den abgegrenzten Rasen automatisch und vollständig (siehe Abbildung).

Der Roboter ist in der Lage, höheres und/oder dichteres Gras in einem Bereich des Gartens zu erkennen und – wenn er dies als notwendig ansieht – automatisch die Spiralfunktion einzuschalten, für einen perfekten Feinschnitt des Rasens.

Die Rasenfläche, die der Roboter mähen kann, ist von einer Reihe von Faktoren abhängig:

- · Modell des Roboters und installierte Batterien;
- Beschaffenheit des Bereichs (unregelmäßige Begrenzungen, ungleichmäßige Oberfläche, Unterteilung des Bereichs usw.);
- Beschaffenheit des Rasens (Art und Höhe des Grases, Feuchtigkeit usw.);
- Zustand der Klinge (mit gutem Schliff, frei von Rückständen und Verkrustungen usw.).





	MODELL	B025DE0	B025EL0	B029DE0	B029EL0
Version		Α	Α	Α	А
1	Robot	\rightarrow	\rangle	\ <u></u>	\rangle
2	Bedientastatur	\rangle	\rangle	\rangle	\frac{1}{2}
3	Regensensor	\rangle	\frac{1}{2}	\rangle	\frac{1}{2}
4	Batterie	\rangle	\frac{1}{2}	\ <u></u>	\frac{1}{2}
5	Griff	\rangle	\frac{1}{2}	\ <u></u>	γ
6	Schneidklinge	\rangle	\frac{1}{2}	\ <u></u>	γ
7	Rolle Begrenzungskabel	0	0	0	0
8	Nägel	20	20	20	20
9	Netzgerät	\rangle	\frac{1}{2}	\ <u></u>	\frac{1}{2}
10	Ladestation	\rangle	\frac{1}{2}	\ <u></u>	\frac{1}{2}
11)	Sender	\rangle	\frac{1}{2}	\ <u></u>	\frac{1}{2}
12	Betriebsanleitung	\rangle	\frac{1}{2}	\ <u></u>	\frac{1}{2}
13	Schlüssel für die Einstellung der Schnitthöhe	\rangle	\rangle	-	-
14)	Verbindungsstück für Umzäunungsdraht	-	-	-	-

